

# MEM-284: Κυματική Διάδοση

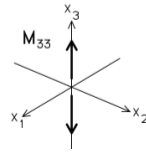
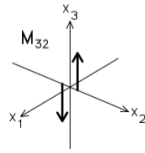
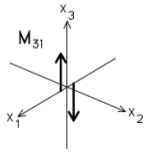
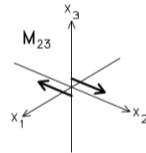
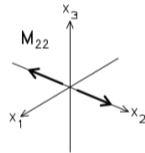
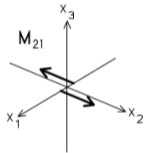
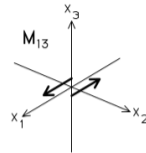
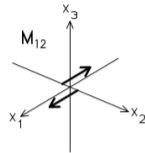
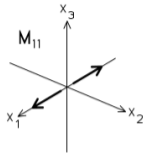
Τμήμα Μαθηματικών και Εφαρμοσμένων Μαθηματικών, Πανεπιστήμιο Κρήτης

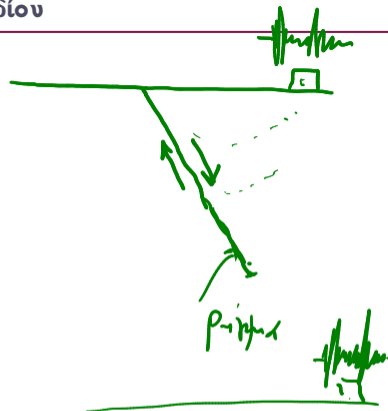
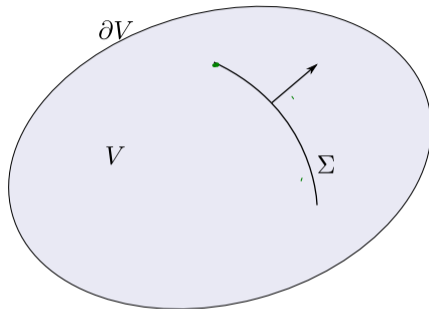
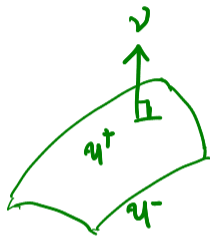
Κώστας Σμαραγδάκης (<https://kesmarag.gitlab.io>)

8η Διάλεξη - 18.3.2022

# Dipoles & Couples

$\vec{m}$   
 $\vec{O}$





- ▶ Ασυνέχεια της μετατόπισης (εξάθρωση - dislocation) στην επιφάνεια  $\Sigma$
- ▶ Την ασυνέχεια την συμβολίζουμε ως

$$[\mathbf{u}] = \mathbf{u}^+ - \mathbf{u}^-$$



$$f_i = \delta_{ip} \delta(\mathbf{x} - \boldsymbol{\xi}) \delta(t - \tau)$$



Δύναμη πεδίου:  $f_i = \delta_{ip} \delta(\mathbf{x} - \boldsymbol{\xi}) \delta(t - \tau)$

Συνάρτηση Green:  $\mathcal{G}_{ip}(\mathbf{x}, t; \boldsymbol{\xi}, \tau)$

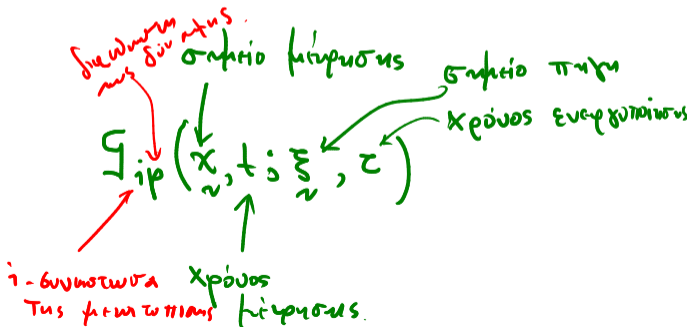
► Η αρχή του χρόνου  $\tau$  θα προσαρμόσει τους οδεύοντες παλμούς.

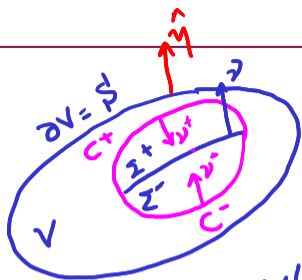
P-wave :  $\delta(t - r/\alpha - \tau)$

S-wave :  $\delta(t - r/\beta - \tau)$

Απόσταση σημείων  $\mathbf{x}, \boldsymbol{\xi}$  :  $r = \|\mathbf{x} - \boldsymbol{\xi}\|_2$

$$\gamma_i = \frac{x_i - \xi_i}{r}$$





$$\int_V \nabla \cdot \vec{u} \, dV = \int_S \vec{u} \cdot \hat{n} \, dS \quad \text{χωρίς το } \Sigma$$

$$[\vec{u}] = \vec{u}^+ - \vec{u}^- \neq \vec{0}$$

$$V' = V - C$$

$$\int_{V'} \nabla \cdot \vec{u} \, dV' = \int_S \vec{u} \cdot \hat{n} \, dS + \int_{C^+} \vec{u} \cdot \hat{n}^+ \, dC^+ + \int_{C^-} \vec{u} \cdot \hat{n}^- \, dC^-$$

$$C^- \rightarrow \Sigma^-$$

$$C^+ \rightarrow \Sigma^+$$

$$V' \rightarrow V$$

$$\hat{n}^+ \rightarrow -\hat{n}$$

$$\hat{n}^- \rightarrow \hat{n}$$

$$\vec{u}^+$$

$$\vec{u}^-$$

$$\int_V \nabla \cdot \underline{\underline{u}} \, dV = \int_{\Sigma'} \underline{\underline{u}} \cdot \hat{\underline{\underline{n}}} \, d\Sigma' - \int_{\Sigma^+} \underline{\underline{u}}^+ \cdot \hat{\underline{\underline{v}}} \, d\Sigma^+ + \int_{\Sigma^-} \underline{\underline{u}}^- \cdot \hat{\underline{\underline{v}}} \, d\Sigma^-$$

$$\int_V \nabla \cdot \underline{\underline{u}} \, dV = \int_{\Sigma'} \underline{\underline{u}} \cdot \hat{\underline{\underline{n}}} \, d\Sigma' - \int_{\Sigma} [\underline{\underline{u}}] \hat{\underline{\underline{v}}} \, d\Sigma$$

Μέχρι τώρα έχουμε υποθέσει ισοτροπικά μέσα όπου

$$\tau_{ij} = \lambda \epsilon_{kk} \delta_{ij} + 2\mu \epsilon_{ij}$$

$$u_{j,i} = \frac{\partial u_j}{\partial x_i}$$

$$\epsilon_{ij} = (u_{j,i} + u_{i,j})/2$$

## Γενική περίπτωση

$$3 \times 3 \times 3 \times 3 = 81$$

$$\tau_{ij} = c_{ijpq} \epsilon_{pq}$$

$$c_{ijpq}$$

$$\tau_{ij} = \tau_{ji}, \quad \epsilon_{pq} = \epsilon_{qp}$$

- Πόσες διαφορετικά στοιχεία μπορεί να λάβει ο τετραδιάστατος τανυστής με τους συντελεστές  $c_{ijpq}$ ?

$$6 \times 6 = 36 \text{ διαφορετικά στοιχεία.}$$

$$C_{ijpq} = C_{jipq}, \quad C_{ijpq} = C_{ijqp}$$

- Τα διαφορετικά στοιχεία περιορίζονται στα  $6 \cdot 6 = 36$ .

## Νόμος του Hook

$$\tau_{ij} = \sum_{p,q} C_{ijpq} u_{p,q}$$

## Ισοτοπικά μέσα

$$C_{ijpq} = \lambda \delta_{ij} \delta_{pq} + \mu (\delta_{ip} \delta_{jq} + \delta_{iq} \delta_{jp})$$

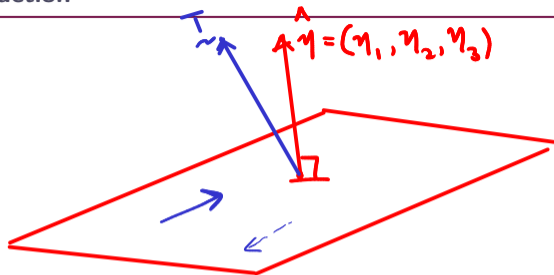
$$C_{1111} = \lambda \delta_{11} \delta_{11} + \mu (\delta_{11} \delta_{11} + \delta_{11} \delta_{11}) = \lambda + 2\mu$$

$$C_{1211} = \lambda \delta_{12} \delta_{11} + \mu (\delta_{11} \delta_{21} + \delta_{11} \delta_{21}) = 0$$

$$\delta_{ij} = \begin{cases} 1, & i=j \\ 0, & i \neq j \end{cases}$$



$$C_{ijpq} \rightarrow \tau_{ij}$$



- ▶ Κάθετο διάνυσμα  $n$
- ▶ Τανυστής τάσεων  $\tau_{ij}$

$$T_i = \tau_{ij} n_j$$

$$\vec{T} = \begin{bmatrix} \tau_{11} & \tau_{12} & \tau_{13} \\ \tau_{21} & \tau_{22} & \tau_{23} \\ \tau_{31} & \tau_{32} & \tau_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} n_1 \\ n_2 \\ n_3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \tau_{11} & \tau_{12} & \tau_{13} \\ \tau_{21} & \tau_{22} & \tau_{23} \\ \tau_{31} & \tau_{32} & \tau_{33} \end{bmatrix}$$

Παράδειγμα

$$\vec{T} = \begin{bmatrix} -p & 0 & 0 \\ 0 & -p & 0 \\ 0 & 0 & -p \end{bmatrix}$$

$$\vec{T} \hat{n} \approx \text{πίεση}$$